

Exposé 55 : Exemples de représentation paramétrique des coniques; construction de la tangente et de la normale en un point à une parabole, une ellipse, une hyperbole.

Prérequis¹ :

- Equations réduites d'une conique¹
- Tangente à une courbe paramétrée
- Propriétés bifocales de l'ellipse et de l'hyperbole

Cadre de la leçon

Soit \vec{P} plan affine euclidien orienté, muni d'un repère orthonormal direct.

1 Représentations paramétriques des coniques ; tangentes en un point

1.1 Parabole

1.1.1 Equation réduite

Une parabole \mathcal{P} de foyer F et de directrice \mathcal{D} admet pour équation réduite $y^2 = 2px$ dans le repère orthonormé d'origine O milieu de $[KF]$ (K projection orthogonale de F sur \mathcal{D}) tel que : $\overrightarrow{KF} = p\vec{i}$, ($p > 0$)

1.1.2 Une paramétrisation associée

Théorème

A cette équation réduite, on peut donc associer la paramétrisation : $x(t) = \frac{t^2}{2p}$, $y(t) = t$, $t \in \mathbb{R}$

preuve

On a : $M \in \mathcal{P} \iff \overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} = \frac{y^2}{2p}\vec{i} + y\vec{j}$, d'où le résultat en prenant $y = t$ ($M(t) = (\frac{t^2}{2p}, t)$).

1.1.3 Tangente à la parabole

Corollaire

La parabole \mathcal{P} admet en tout point une tangente. Si $M_0(x_0, y_0) \in \mathcal{P}$, sa tangente en M_0 , notée \mathcal{T}_{M_0} , a pour équation cartésienne (dans (O, \vec{i}, \vec{j})) : $y \cdot y_0 = p(x + x_0)$

preuve

Soit $M(t)$ un point quelconque de la parabole. L'existence de la tangente au point $M(t)$ est assurée par la dérivabilité de la fonction $t \rightarrow \overrightarrow{OM}(t) = (\frac{t^2}{2p}, t)$.

La tangente au point $M(x_0, y_0)$ admet pour vecteur directeur $\frac{d\overrightarrow{OM}_0}{dt}(t) = \vec{u}_0(t_0) \left(\frac{t_0}{p}, 1 \right)$ (et $p > 0$ donc le vecteur directeur n'est jamais nul)

¹L'exposé a été présenté (et tapé) à Bordeaux(1) le 24/01/2005 par Gwendal Haudebourg, et a été corrigé par M. P. Mis à jour le 06/02/2006

$$\begin{aligned}
M \in \mathcal{T}_{M_0} &\iff \overrightarrow{M_0M} = k\vec{u}_0 \\
M \in \mathcal{T}_{M_0} &\iff x - x_0 = \frac{kt_0}{p} \text{ et } y - y_0 = k \\
&\implies (x - x_0)p = (y - y_0)t_0 \text{ or } y_0 = t_0 \implies px - px_0 = -y_0^2 + y_0y = -2px_0 + y_0y \\
&\implies px + px_0 = y_0y \implies y \cdot y_0 = p(x_0 + x)
\end{aligned}$$

1.2 Ellipse

1.2.1 Equation réduite

A toute ellipse \mathcal{E} , on peut associer un repère orthonormal $\mathcal{R}(O, \vec{i}, \vec{j})$ dans lequel l'ellipse admet une équation réduite de la forme : $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ (où l'on peut supposer $0 \leq b \leq a$).

\mathcal{R} admet pour origine le centre de l'ellipse, pour axe $x'x$ le grand axe de l'ellipse, et pour axe $y'y'$ le petit axe de l'ellipse.

1.2.2 Une paramétrisation associée

Théorème

A cette équation réduite, on peut donc associer la paramétrisation :

$$x(t) = a \cos(t), y(t) = b \sin(t), t \in [0, 2\pi[$$

preuve

D'après les propriétés des fonctions cos et sin, à tout couple de réel (u, v) vérifiant $u^2 + v^2 = 1$, on peut faire correspondre un réel t , défini à $2k\pi$ près tel que :

$$u = \cos(t), v = \sin(t). \text{ Ainsi :}$$

$M(x, y) \in \mathcal{E} \iff \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \iff \exists t \in [0, 2\pi[\text{ tel que } \frac{x}{a} = \cos(t), \frac{y}{b} = \sin(t)$. On obtient ainsi la paramétrisation associée $x(t) = a \cos(t), y(t) = b \sin(t), t \in [0, 2\pi[$.

Cas particulier : si $a = b = r$, $x(t) = r \cos(t), y(t) = r \sin(t), t \in [0, 2\pi[$ est une représentation paramétrique du cercle de centre $O(0, 0)$, de rayon r

1.2.3 Interprétation graphique

On appelle cercles principaux de l'ellipse \mathcal{E} les deux cercles centrés en O , de rayon a et b notés respectivement C_a et C_b .

L'ellipse \mathcal{E} définie par la paramétrisation $\frac{x}{a} = \cos(t), \frac{y}{b} = \sin(t), t \in [0, 2\pi[$ peut être considérée comme image d'un de ses cercles principaux par une affinité orthogonale :

- image de C_a par l'affinité orthogonale d'axe $x'x$ de rapport $\frac{b}{a}$
- image de C_b par l'affinité orthogonale d'axe $y'y$ de rapport $\frac{a}{b}$

Signalons aussi une méthode pratique de construction de l'ellipse ($a > b$) que l'on peut justifier à l'aide de cette paramétrisation :

on utilise une bande de papier de longueur a , d'extrémités A et M , B étant le point de $[AM]$ tel que $BM = b$.

on déplace cette bande de papier de façon à ce que A et B demeurent respectivement sur les axes $(x'x)$ et $(y'y)$, et l'on a alors M qui décrit l'ellipse d'équation $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$

En effet :

$$\cos(t) = \frac{AH}{AM} = \frac{x_0}{a}, \sin(t) = \frac{MN}{BM} = \frac{y_0}{b}$$

1.2.4 Tangente à l'ellipse

Corollaire

L'ellipse \mathcal{E} admet en tout point $M(x_0, y_0)$ une tangente notée \mathcal{T}_{M_0} , qui a pour équation cartésienne

$$\frac{x \cdot x_0}{a^2} + \frac{y \cdot y_0}{b^2} = 1$$

preuve

Soit $M(t)$ un point quelconque de l'ellipse \mathcal{E} . L'existence de la tangente au point $M(t)$ est assurée par la dérivabilité de la fonction $t \rightarrow \overrightarrow{OM}(t) = (a \cos(t), b \sin(t))$

La tangente en $M_0(x_0, y_0)$ admet pour vecteur directeur $d \frac{\overrightarrow{OM}_0(t)}{dt} = \overrightarrow{u}(t_0)(-a \sin(t_0), b \cos(t_0))$ (qui n'est jamais nul).

Donc $M \in \mathcal{T}_{M_0} \iff \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $\overrightarrow{M_0M} = k \overrightarrow{u}$

$\iff \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $x - x_0 = -ka \sin(t_0), y - y_0 = kb \cos(t_0)$

or $x_0 = a \cos(t_0), y_0 = b \sin(t_0)$ donc $\iff \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $x - x_0 = \frac{-ka}{b} y_0, y - y_0 = \frac{kb}{a} x_0$

$\iff \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $k = \frac{(y-y_0)a}{bx_0} y_0, x - x_0 = \frac{-ka}{b} y_0$

$\Rightarrow x - x_0 = \frac{(y-y_0)a^2}{bx_0} y_0, x_0 \neq 0 \Rightarrow b^2 x_0 x - b^2 x_0^2 = y_0^2 a^2 - y_0 y a^2 \Rightarrow b^2 x_0 x + a^2 y_0 y = b^2 x_0^2 + y_0^2 y^2$

$\Rightarrow \frac{x_0 x}{a^2} + \frac{y_0 y}{b^2} = \frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} = 1$ (car $M_0 \in \mathcal{E}$)

(Si $x_0 = 0 \Rightarrow \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $x = -ka \sin(t_0)$. Or $x_0 = a \cos(t_0), a \neq 0 \Rightarrow \cos(t_0) = 0 \Rightarrow y - y_0 = 0$

$\Rightarrow y = y_0$)

1.3 Hyperbole

1.3.1 Equation réduite

A toute hyperbole \mathcal{H} , on peut associer un repère orthonormé \mathcal{R} dans lequel l'hyperbole admet une équation réduite de la forme : $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$ (où l'on peut supposer $a > 0$ et $b > 0$).

Le repère \mathcal{R} admet pour origine le centre de l'hyperbole, pour axe $x'x$ l'axe focal de l'hyperbole.

1.3.2 Paramétrisations associées

Théorème

A l'équation précédente, on peut associer la paramétrisation :

$$x(t) = \frac{a}{\cos(t)}, y(t) = b \tan(t), t \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[\cup]-\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}[$$

preuve

L'application $t \mapsto \tan t$ définit une bijection de $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ dans \mathbb{R} . De plus, $\forall t \in] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$,

$\frac{1}{(\cos t)^2} - (\tan t)^2 = 1$, et $t \mapsto \frac{1}{\cos t}$ fonction paire sur $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, définit une bijection de $[0, \frac{\pi}{2}[$ dans $[1, \infty[$.

Ainsi, $\forall M \in \mathcal{H}, \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \Rightarrow \exists t \in] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ tel que : $\frac{x}{a} = \pm \frac{1}{\cos t}$ et $\frac{y}{b} = \tan t$

Réciproquement, tout point $M(t)$ de coordonnées $(\pm \frac{a}{\cos t}, b \tan t)$ où $t \in] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ appartient à l'hyperbole.

1.3.3 Tangente à l'hyperbole

Corollaire

L'hyperbole \mathcal{H} admet en tout point une tangente. Si $M_0(x_0, y_0) \in \mathcal{H}$, sa tangente en M_0 , notée \mathcal{T}_{M_0} , a pour équation cartésienne (dans (o, \vec{i}, \vec{j})) : $\frac{x \cdot x_0}{a^2} - \frac{y \cdot y_0}{b^2} = 1$

preuve

Soit $M(t)$ un point quelconque de l'hyperbole. L'existence de la tangente au point $M(t)$ est assurée par la dérivabilité de la fonction $t \rightarrow \overrightarrow{OM} = (\frac{a}{\cos(t)}, b \tan(t))$.

La tangente au point $M(x_0, y_0)$ admet pour vecteur directeur

$$\frac{d\overrightarrow{OM}_0}{dt}(t) = \overrightarrow{u}_0(t) \left(\frac{a \tan t_0}{\cos t_0}, \frac{b}{(\cos t_0)^2} \right) = \left(\frac{x_0 \cdot y_0}{b}, \frac{b \cdot x_0^2}{a^2} \right)$$

$$M \in \mathcal{T}_{M_0} \iff \overrightarrow{M_0M} = k\overrightarrow{u}_0$$

$$M \in \mathcal{T}_{M_0} \iff x - x_0 = \frac{k \cdot a \cdot y_0}{b \cdot \cos t_0} \text{ et } y - y_0 = \frac{k \cdot b \cdot x_0}{\cos t_0}$$

$$M \in \mathcal{T}_{M_0} \iff x - x_0 = \frac{k \cdot x_0 \cdot y_0}{b} \text{ et } y - y_0 = \frac{k \cdot b \cdot x_0^2}{a^2}$$

$$M \in \mathcal{T}_{M_0} \iff x - x_0 = \frac{k \cdot x_0 \cdot y_0}{b} \text{ et } \frac{a^2(y - y_0)}{b \cdot x_0^2} = k$$

$$\implies x - x_0 = \frac{a^2(y - y_0)x_0 \cdot y_0}{b^2 \cdot x_0^2} \implies b^2 \cdot x_0 \cdot x - a^2 \cdot y \cdot y_0 = b \cdot x_0^2 - a^2 \cdot y_0^2 \implies \frac{x_0^2}{a^2} - \frac{y_0^2}{b^2} = 1.$$

2 Constructions géométriques de la tangente et de la normale en un point

2.1 Avec la définition monofocale commune aux trois types de coniques

Théorème

Soit C une conique de foyer F , de directrice \mathcal{D} , et M un point de C non situé sur l'axe focal. La tangente à C en M (notée \mathcal{T}_M) coupe \mathcal{D} en un point T , tel que le triangle MFT soit rectangle en F (ie $(FM) \perp (FT)$).

preuve

Dans le repère (O, \vec{i}, \vec{j}) , soit $F(c, 0)$, $T(0, r)$, $\vec{u}(x', y')$, $x' \neq 0$ vecteur directeur de la tangente.

$$\overrightarrow{TM}_0 = k\vec{u} \iff (x_0 = k'x'_0, y_0 - r = ky'_0) \iff (k = \frac{x_0}{x'_0}, r = -\frac{x_0 y'_0}{x'_0} + y_0)$$

$$MF^2 = e^2 \cdot MH^2 \iff (x - c)^2 + y^2 = e^2 \cdot x^2. \text{ On dérive par rapport à } t :$$

$$y'y + (x - c)x' = e^2 \cdot x \cdot x', \text{ d'où } yy' = e^2 xx' - x'(x - c)$$

$$\overrightarrow{FM} \cdot \overrightarrow{FT} = (x_0 - c) \cdot (-c) + y_0 r = (x_0 - c)(-c) + y_0(y_0 - \frac{x_0}{x'} y') = \dots = -2cx_0 + c^2 + x_0^2 - x_0^2 - c^2 + 2x_0 c = 0.$$

Donc $(FM) \perp (FT)$

2.2 D'après la définition bifocale des coniques à centre (ie ellipse, hyperbole)

2.2.1 Cas de l'ellipse

Théorème

La tangente en un point M d'une ellipse \mathcal{E} de foyers F, F' est la bissectrice extérieure issue de M du triangle MFF' , et la normale est la bissectrice intérieure.

preuve

Notons $\vec{u} = \frac{\overrightarrow{FM}}{FM}$ et $\vec{u}' = \frac{\overrightarrow{F'M}}{F'M}$ (ainsi, on a : $MF = \overrightarrow{FM} \cdot \vec{u}$ et $MF' = \overrightarrow{F'M} \cdot \vec{u}'$). Or

$M \in \mathcal{E} \implies FM + F'M = 2a$. Donc en dérivant :

$$\frac{d\overrightarrow{FM}}{dt} \cdot \vec{u} + \overrightarrow{FM} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} + \frac{d\overrightarrow{F'M}}{dt} \cdot \vec{u}' + \overrightarrow{F'M} \cdot \frac{d\vec{u}'}{dt} = 0$$

Comme $\overrightarrow{FM} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} = \overrightarrow{F'M} \cdot \frac{d\vec{u}'}{dt} = 0$, on en déduit $\frac{d\overrightarrow{FM}}{dt} \cdot (\vec{u} + \vec{u}') = 0$, comme $\frac{d\overrightarrow{FM}}{dt}$ dirige la tangente en M , et $\vec{u} + \vec{u}'$ dirige la bissectrice intérieure issue de M du triangle MFF' , on a le résultat énoncé

2.2.2 Cas de l'hyperbole

Théorème

La tangente en un point M d'une hyperbole \mathcal{H} de foyers F, F' est la bissectrice intérieure issue de M du triangle MFF' , et la normale est la bissectrice extérieure.

preuve

Idem avec $\mathcal{H} = \{M/|MF - MF'| = 2a\}$

3 Constructions particulières des tangentes

3.1 Parabole \mathcal{P}

Le théorème suivant nous donne une méthode pour construire la tangente (et la normale) en un point M de la parabole.

Théorème

Soit $M \in \mathcal{P}$, $H = \text{proj}_{\perp, \mathcal{P}}(M)$. Alors la tangente en M à \mathcal{P} est la médiatrice de $[FM]$, et la normale en M est la parallèle à (FH) passant par M .

preuve

Un vecteur directeur de la tangente en $M(t) \in \mathcal{P}$ est $\vec{u}(\frac{t}{p}, 1)$, $H(-\frac{p}{2}, t)$, $F(\frac{p}{2}, 0)$ On a donc :

$\vec{u} \cdot \overrightarrow{HF} = (\frac{t}{p}, 1) \cdot (p, -t) = 0$, d'où $(\mathcal{T}_M) \perp (FH)$. De plus, par définition de la parabole, on a $HM = FM$, donc $M \in \text{med}[HF]$, d'où le résultat.

3.2 Ellipse \mathcal{E}

Théorème

Soit $M \in \mathcal{E}$ distinct des sommets. Alors la tangente à $C(O, a)$ en $P \in C(O, a)$ de même abscisse que M coupe l'axe focal en m tel que $\mathcal{T}_M = (Mm)$.

preuve

On a $P(a \cos(t), a \sin(t))$, $M(a \cos(t), b \sin(t))$, $m(k, 0)$, $\overrightarrow{OP} = (a \cos(t), a \sin(t))$,
 $\overrightarrow{Pm} = (k - a \cos(t), -a \sin(t))$, donc $\overrightarrow{OP} \cdot \overrightarrow{Pm} = (k - a \cos(t)) \cdot (a \cos(t)) + (-a \sin(t)) \cdot (a \sin(t))$
 $= -a^2(\sin(t))^2 - a^2(\cos(t))^2 + ka \cos(t) = 0$ d'où $k = \frac{a}{\cos(t)} \Rightarrow m(\frac{a}{\cos(t)}, 0)$ donc m appartient à \mathcal{T}_M , car
vérifie : $\frac{x \cdot x_m}{a^2} + \frac{y \cdot y_m}{b^2} = \frac{\frac{a}{\cos t} \cdot a \cos t}{a^2} = 1$.

3.3 Hyperbole \mathcal{H} et ses asymptotes

Théorème

Soit $M \in \mathcal{H}$. Alors la tangente à \mathcal{H} en M notée \mathcal{T}_M coupe les deux asymptotes en u et v symétriques par rapport à M .

preuve

Les deux asymptotes \mathcal{A}_1 et \mathcal{A}_2 ont respectivement pour équations $y = -\frac{b}{a}x$ et $y = \frac{b}{a}x$.

Soit $J \in \mathcal{A}_1 \cap \mathcal{T}_M \Leftrightarrow (-\frac{yy_0}{b^2} + \frac{xx_0}{a^2} = 1, y = -\frac{b}{a}x) \Leftrightarrow (-\frac{xy_0}{ab} + \frac{xx_0}{a^2} = 1, y = -\frac{b}{a}x)$

$\Leftrightarrow (x(\frac{y_0 a + x_0 b}{a^2 b}), y = -\frac{b^2 a}{y_0 a + x_0 b})$

Soit $J \in \mathcal{A}_2 \cap \mathcal{T}_M \Leftrightarrow (-\frac{yy_0}{b^2} + \frac{xx_0}{a^2} = 1, y = \frac{b}{a}x) \dots$

On vérifie ensuite que : $\frac{x_I + x_J}{2} = x_M$ et $\frac{y_I + y_J}{2} = y_M$, donc que $M = \text{milieu}[IJ]$