

# Exposé 34 : Définitions et propriétés du produit scalaire dans le plan; expression dans une base orthonormale. Application au calcul de distances et d'angles.

**Prérequis<sup>1</sup>** :

- Notion de distance entre points
- Théorème de Pythagore
- Vecteurs : normes-orthogonalité-colinéarité
- Projections orthogonales
- Base orthogonale
- Angles orientés
- Trigonométrie

**Cadre de la leçon** : Soit  $\mathcal{P}$  plan affine,  $\vec{\mathcal{P}}$  espace vectoriel associé.

## 1 Produit scalaire de deux vecteurs

**Définition** : (PRODUIT SCALAIRE DE DEUX VECTEURS)

Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v} \in \vec{\mathcal{P}}$ . On appelle produit scalaire de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ , le réel noté  $\vec{u} \cdot \vec{v}$ , défini par :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} := \frac{1}{2}(\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

**Remarques** : (1) si  $\vec{u} = \vec{0}$  ou  $\vec{v} = \vec{0} \implies \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

(2)  $\vec{u} \cdot \vec{u} \geq 0$ ,  $\vec{u} \cdot \vec{u} = 0 \iff \vec{u} = \vec{0}$

(3) on utilise fréquemment comme définition :  $\vec{u} \cdot \vec{v} := \frac{1}{2}(\|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2)$

**Proposition** (et pas définition !) :  $\forall \vec{u} \in \vec{\mathcal{P}}, \|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}}$

preuve : on a :  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \frac{1}{2}(\|2\vec{u}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{u}\|^2) = \|\vec{u}\|^2$  □

**Théorème** : (NULLITÉ DU PRODUIT SCALAIRE) Soit  $\vec{u} \neq \vec{0}, \vec{v} \neq \vec{0}$ . Alors  $\vec{u} \perp \vec{v} \iff \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ , avec par convention  $\vec{u} \perp \vec{0}$ .

**preuve** : Cette preuve ne nécessite aucune propriété du produit scalaire, etc...on a juste besoin de pythagore.

**Définition** :  $\mathcal{P}$  plan affine muni du produit scalaire est appelé plan affine euclidien ; son espace vectoriel associé  $\vec{\mathcal{P}}$  espace vectoriel euclidien.

---

<sup>1</sup>L'exposé a été présenté à Bordeaux(4) le 12/01/2005 par Jean-Louis, a été corrigé par M.C, a été recopié par Gwendal Haudebourg. Mis à jour le 04/06/2006

## 2 Expression du produit scalaire dans une base orthonormée

**Théorème** : soit  $(\vec{i}, \vec{j})$  une BON,  $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$ ,  $\vec{v} = x'\vec{i} + y'\vec{j}$ .

- Alors : (i)  $\|\vec{u}\|^2 = x^2 + y^2$   
 (ii)  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$

- Corollaire** : (1)  $\vec{u} \perp \vec{v} \iff xx' + yy' = 0$   
 (2)  $x = \vec{u} \cdot \vec{i}$  et  $y = \vec{v} \cdot \vec{j}$

### 2.1 Equation cartésienne dans une base orthonormée

#### 2.1.1 Droite

**Théorème** : soit  $\mathcal{D} : ax + by + c = 0$  une droite passant par  $A(x_0, y_0)$ , et de vecteur normal  $\vec{n}(a, b)$ .

Alors :  $M \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0 \iff a(x - x_0) + b(y - y_0) = 0$

#### 2.1.2 Cercle

**Théorème** : (1) soit  $C(O, R)$  où  $O(x_0, y_0)$ . Alors  $M(x, y) \in C \iff OM^2 = R^2 \iff (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = R^2$   
 (ii) soit  $C[AB]$  où  $A(x_A, y_A)$  et  $B(x_B, y_B)$ . Alors  $M(x, y) \in C \iff (x - x_A) \cdot (x - x_B) + (y - y_A) \cdot (y - y_B) = 0$

## 3 Propriétés

Pour tout  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \vec{\mathcal{P}}$ , on a :

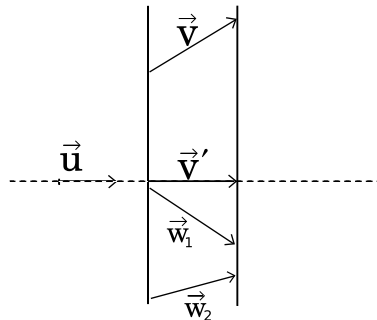
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$  (symétrie)
- $\forall k \in \mathbb{R}, k\vec{u} \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v}) = \vec{u} \cdot (k\vec{v})$
- $\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v}$
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$  (linéaire par rapport au premier vecteur)
- $(\vec{u} - \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2$

**Inégalité de Cauchy-Schwartz** : Soient  $\vec{u}, \vec{v} \in \vec{\mathcal{P}}$ . Alors  $|\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|$  (avec égalité si et seulement si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  colinéaires).

## 4 Autres expressions du produit scalaire

### 4.1 Avec le projeté orthogonal

**Théorème** : Soient  $\vec{u}, \vec{v} \neq 0$ ,  $v' = \text{proj}_{\vec{u}}(\vec{v})$ . On a alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{v}'$



preuve :  $v' = \text{proj}_{\vec{u}}(\vec{v})$  donc  $\vec{u} \perp (\vec{v} - \vec{v}')$  donc  $\vec{u} \cdot (\vec{v} - \vec{v}') = 0$  donc  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{v}'$  □

**Conséquence pratique** : soient  $\vec{u} \neq 0, \vec{v}, \vec{w}$  tels que  $proj_{\vec{u}}(\vec{v}) = proj_{\vec{u}}(\vec{w})$ , alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{w}$

**Corollaire** :  $proj_{\vec{u}}(\vec{v}) = \frac{(\vec{u} \cdot \vec{v})}{\|\vec{u}\|^2} \cdot \vec{u}$

preuve :  $\vec{v}' = proj_{\vec{u}}(\vec{v}) = \lambda \vec{u}$  donc  $\vec{u} \cdot (\vec{v} - \vec{v}') = 0$ , donc  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \lambda \vec{u}$ , d'où  $\lambda = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\|^2}$  □

## 4.2 Avec le cosinus

**Théorème** : soient  $\vec{u}, \vec{v} \neq 0$ , alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$

## 5 Applications

### 5.1 Inégalité triangulaire

Soient  $A, B, C$  trois points distincts. Montrer que  $AB \leq AC + CB$

### 5.2 Distance d'un point à une droite

**Théorème** : soit  $\mathcal{D} : ax + by + c = 0, M(x_0, y_0) \in \mathcal{P}$ . Alors  $d(M, \mathcal{D}) = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

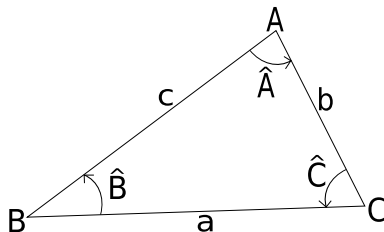
preuve : soit  $\vec{n}(a, b)$  vecteur normal à  $\mathcal{D}$ , et  $H = proj_{\perp, \mathcal{D}}(M)$ . Alors  $\overrightarrow{HM} = HM \cdot \frac{\vec{n}}{\|\vec{n}\|}$ , donc  $\frac{\overrightarrow{HM} \cdot \vec{n}}{\|\vec{n}\|} = MH$ . Or  $|\overrightarrow{HM} \cdot \vec{n}| = |ax - ax_0 + by - by_0| = |ax_0 + by_0 + c|$  et  $\|\vec{n}\| = \sqrt{a^2 + b^2}$  d'où le résultat. □

remarque : la vraie définition de la distance  $d(M, \mathcal{D}) = \inf\{MX, X \in \mathcal{D}\}$ . Cet  $\inf$  existe, et est atteint lorsque  $X = proj_{\perp, \mathcal{D}}(M)$  par ce qui précède :  $MH \leq MX + XH$ , et  $XH$  minimum lorsque  $X = H$ .

### 5.3 Al-Kashi

Montrer que :

1.  $a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\hat{A})$
2.  $b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cos(\hat{B})$
3.  $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\hat{C})$



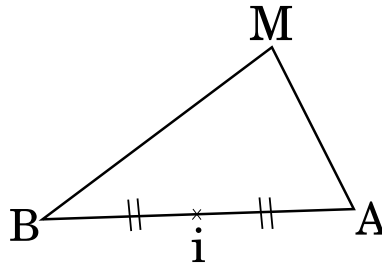
### 5.4 Quadrilatère ABCD

- (1) Montrer que  $AB^2 + CD^2 - AD^2 - BC^2 + 2\overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{BD} = 0$
- (2) En déduire que  $(AC) \perp (BD) \iff AB^2 + CD^2 = BC^2 + AD^2$

## 5.5 Théorème de la médiane

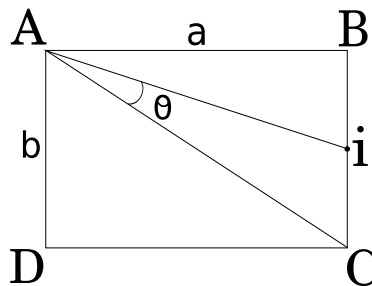
Soient  $A, B, M \in \mathcal{P}$ ,  $I = m[AB]$

1. Montrer que  $\vec{MA} \cdot \vec{MB} = MI^2 - \frac{AB^2}{4}$
2. Montrer que  $MA^2 + MB^2 = 2MI^2 + \frac{AB^2}{2}$
3. Montrer que  $MA^2 - MB^2 = 2\vec{IM} \cdot \vec{AB}$



## 5.6 Rectangle

Soit  $ABCD$  un rectangle de côté  $a$  et  $b$ ,  $I = m[BC]$ . Calculer  $\theta$



## 6 Pièges-Questions fréquentes

- (0) Que veut dire  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux ? Comment montrer le corollaire ? etc. Que veut dire que deux droites sont orthogonales ? Si la dem. du I est ok, pas de problème.
- (2) Savoir démontrer le théorème de Pythagore sans utiliser le produit scalaire ! (car on s'en sert pour montrer des propriétés du produit scalaire. La preuve peut se faire par le calcul d'aire).
- (3) Dans une base non-orthonormée, la notion cartésienne de droite a-t-elle un sens ?  
Oui, car c'est une notion affine : on définit alors une droite par un point et un vecteur directeur (et pas un point et un vecteur normal à la droite).
- (4) On pourrait faire une leçon en partant d'une autre définition du produit scalaire. Ex : c'est une forme bilinéaire symétrique définie positive, etc...
- (5) si les angles sont aigus, pas de problème d'orientation (pour le cosinus) car il est alors positif (de plus, ne pas oublier que  $\cos(-x) = \cos(x)$ ).

### 6.1 Autre définition du produit scalaire

Le programme de première S préconise comme définition :  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \overline{AB} \cdot \overline{AC'}$  où  $C' = \text{proj}_{\perp, (AB)}(C)$

Problème de ce point de vue : la bilinéarité n'est pas absolument évidente à montrer, et la symétrie encore moins...(il faut utiliser Thalès, ou triangles semblables, etc, et on tourne un peu en rond...)

## 6.2 Norme d'un vecteur

Comment définit-on la norme d'un vecteur ?

Ne pas donner les propriétés qui définissent une norme (forme bilinéaire définie positive, etc...) : beaucoup plus simple : on définit la norme d'un vecteur par la notion de distance (définition affine) :  $\|\vec{u}\| := AB = d(A, B)$  où  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ . Pour que cette définition soit bien valide, il faut préciser :

Si  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ , alors  $d(A, B) = d(C, D)$  (évident par la déf. d'un parallélogramme). Ainsi, on n'a plus de problème de représentant pour la définition de norme.

Par cette définition de norme, on évite les cercles vicieux norme-produit scalaire.

## 6.3 Vecteurs orthogonaux

Que veut dire  $\vec{u}$  orthogonal à  $\vec{v}$  ?

Cela veut dire que les droites de vecteurs directeurs respectifs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonales.

Que veut dire que deux droites sont orthogonales ?

On a besoin de la notion de médiatrice :  $med[AB]$  = ensemble des points à égales distances de A et de B (donc besoin de la notion de distance). On peut ainsi définir deux droites orthogonales.

Autre méthode : deux droites  $\Delta$  et  $\Delta'$  sont orthogonales si  $\Delta'$  est invariante par la symétrie d'axe  $\Delta$  (et inversement).

Surtout ne pas dire que deux droites sont orthogonales si le produit scalaire de leurs vecteurs directeurs est nul : on tournerait en rond...

## 6.4 Cosinus

Comment introduire le cosinus ?

$\cos(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = \frac{AH}{AB}$  (définit bien un cosinus d'angle orienté)

## 6.5 Base orthonormée

Dans le (II) on introduit une base orthonormée. Comment la définir à ce moment là de la leçon ? On l'introduit selon :  $\|i\| = \|j\|$  (ça, on peut), et orthogonalité par la définition de la médiatrice (ensemble des points équidistants, etc...).

## 7 Autres applications

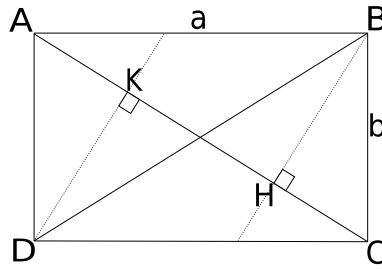
### 7.1 Formule d'addition

Montrer que  $\cos(a - b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b$

preuve : Soit le cercle  $C(O, 1)$ ,  $(\vec{i}, \vec{u}) = b[2\pi]$ ,  $(\vec{i}, \vec{v}) = a[2\pi]$ ,  $(\vec{u}, \vec{v}) = a - b[2\pi]$ ,  $\vec{v}(\cos a, \sin a)$ ,  $\vec{u}(\cos b, \sin b)$ . On a  $\cos(\vec{u}, \vec{v}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|}$  et  $\|\vec{u}\| = \|\vec{v}\| = 1$ , d'où  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \cos a \cos b + \sin a \sin b$   $\square$

### 7.2 Distance

Soit  $ABCD$  un rectangle. En évaluant de deux façons  $\overrightarrow{CA} \cdot \overrightarrow{BD}$ , montrer que  $HK = \frac{|a^2 - b^2|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

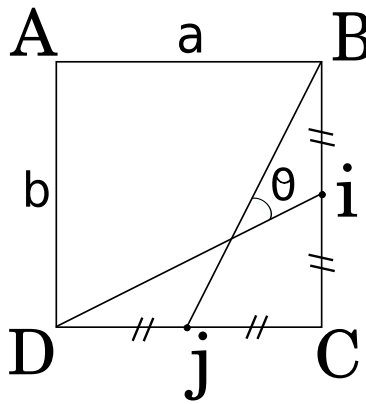


preuve :  $\|\vec{KH}\| = \|p_{\vec{AC}}(\vec{DB})\| = \frac{|\vec{DB} \cdot \vec{AC}|}{\|\vec{AC}\|}$  Or  $\|\vec{AC}\| = \sqrt{a^2 + b^2}$  et

$\vec{AC} \cdot \vec{BD} = (\vec{AD} + \vec{DC}) \cdot (\vec{BC} + \vec{CD}) = \sqrt{a^2 + b^2}$ , d'où  $|\vec{AC} \cdot \vec{BD}| = |a^2 - b^2|$ , donc  $\|\vec{KH}\| = \frac{|a^2 - b^2|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$  □

### 7.3 Carré

Calculer  $\theta$  :



preuve :  $\vec{DI} \cdot \vec{JB} = \|\vec{DI}\| \cdot \|\vec{JB}\| \cdot \cos \theta$ , or  $DI = JB = \frac{\sqrt{5}}{2}a$  d'où  $\cos \theta = \frac{\vec{DI} \cdot \vec{JB}}{\frac{5}{4}a^2}$

De plus  $\vec{DI} \cdot \vec{JB} = (\vec{DC} + \vec{CI}) \cdot (\vec{JC} + \vec{CB}) = \frac{a^2}{2} + \frac{a^2}{2} = a^2$ , donc  $\cos \theta = \frac{4}{5}$ , et  $\theta = \cos^{-1}(\frac{4}{5})$  □

## 8 preuve

### 8.1 Al Kashi

preuve : on a  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \frac{1}{2}(b^2 + c^2 - a^2)$  d'après la définition du produit scalaire (quitte à se placer dans le repère  $(A, \vec{AB}, \vec{AC})$  pour se convaincre). De plus  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = bc \cos(\vec{AB}, \vec{AC})$ , donc  $a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\vec{AB}, \vec{AC})$ . □

**remarque** : souvent on définit  $\hat{A}$  comme étant "l'angle du triangle" au point A, à condition que les angles du triangle ABC soient tous aigus (pour éviter les problèmes). Sur le dessin, pas de problème, on a bien pris des angles orientés : on définit  $\hat{A} := (\vec{AB}, \vec{AC})$ .

### 8.2 Quadrilatère ABCD

$$\begin{aligned}
 (1) \quad 2\vec{AC} \cdot \vec{BD} &= 2(\vec{AB} + \vec{BC}) \cdot (\vec{BC} + \vec{CD}) = 2\vec{AB} \cdot \vec{BC} + 2\vec{AB} \cdot \vec{CD} + 2BC^2 + 2\vec{BC} \cdot \vec{CD} = 2BC^2 + 2\vec{BC} \cdot \vec{CD} + 2\vec{AB} \cdot \vec{BC} + 2\vec{AB} \cdot \vec{CD} \\
 &= 2BC^2 + 2\vec{CD} \cdot \vec{AC} + 2\vec{AB} \cdot \vec{BA} + 2\vec{AB} \cdot \vec{AC} = 2BC^2 + 2\vec{CD} \cdot \vec{AD} + 2\vec{CD} \cdot \vec{DC} - 2BA^2 + 2\vec{AB} \cdot \vec{AC} \\
 &= 2BC^2 + 2CD^2 - 2BA^2 + 2AD^2 + 2\vec{CA} \cdot \vec{AD} + 2\vec{AD} \cdot \vec{AD} + 2\vec{AB} \cdot \vec{AC} = -2CD^2 - 2BA^2 + 2AD^2 + 2\vec{CA} \cdot (\vec{AD} + \vec{BA}) + 2BC^2 \\
 &= -2CD^2 - 2BA^2 + 2AD^2 + 2\vec{CA} \cdot \vec{BD} + 2BC^2
 \end{aligned}$$

(2) trivial

### 8.3 Théorème de la médiane

$$(1) \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IA}) \cdot (\overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IB}) = MI^2 + \overrightarrow{MI} \cdot \overrightarrow{IB} + \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{MI} + \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{IB}$$

$$= MI^2 - IA^2 + \overrightarrow{MI} \cdot (\overrightarrow{IB} + \overrightarrow{IA}) = MI^2 - IA^2 = MI^2 - \left(\frac{1}{2}AB\right)^2 = MI^2 - \frac{AB^2}{4}$$

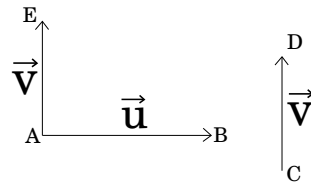
$$(2) MA^2 + MB^2 = (MB + BA)^2 + (MB^2) = 2MB^2 + BA^2 + 2\overrightarrow{MB} \cdot \overrightarrow{MA} = 2\overrightarrow{MB} \cdot (\overrightarrow{MB} + \overrightarrow{BA}) + BA^2$$

$$= 2\overrightarrow{MB} \cdot \overrightarrow{MA} + BA^2 = 2MI^2 - \frac{AB^2}{2} + BA^2 = 2MI^2 + \frac{AB^2}{2}$$

$$(3) MA^2 - MB^2 = (\overrightarrow{MA} - \overrightarrow{MB}) \cdot (\overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MB}) = \overrightarrow{BA} \cdot 2\overrightarrow{MI} = 2 \cdot \overrightarrow{IM} \cdot \overrightarrow{AB}$$

### 8.4 Théorème du (I)

Si  $\vec{u} \neq 0$  et  $\vec{v} \neq 0$ , soit  $A, B, C, D, E$  tels que  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{CD}$ ,  $\vec{v}' = \overrightarrow{AE}$  et  $\overrightarrow{AE} = \overrightarrow{CD}$ . Alors :  
 $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = 0 \Leftrightarrow AB^2 + AE^2 - EB^2 = 0 \Leftrightarrow ABE$  rectangle en  $A$  ie  $\vec{u} \perp \vec{v}'$



### 8.5 Théorème du (II)

Soit  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  une BON. On a :  $\vec{u} \cdot \vec{v} := \frac{1}{2}(\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$

Soit  $\vec{u}(x, y)$  et  $\vec{v}(x', y')$ ,  $\vec{u} + \vec{v}(x + x', y + y')$ ; soient  $A$  et  $B$  deux points tels que  $\vec{u} = \overrightarrow{OA}$ ,  $\vec{v} = \overrightarrow{OB}$ , donc  $A(x, y)$  et  $B(x', y')$ . Soit  $D(x + x', y + y')$  ie  $\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} = \overrightarrow{OD}$

Ainsi  $\|\vec{u}\|^2 = d(O, A) = x^2 + y^2$  et  $\|\vec{v}\|^2 = d(O, B) = x'^2 + y'^2$  et  $\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB}\|^2 = \|\overrightarrow{OD}\|^2 = (x + x')^2 + (y + y')^2$ , et on obtient :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$

### 8.6 Propriétés du (III)

Toutes ces propriétés sont triviales à montrer avec l'expression analytique du produit scalaire.  $\vec{u}(x, y)$ ,  $\vec{v}(x', y')$  et  $\vec{w}(x'', y'')$ . Alors on a :

- (1)  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- (2)  $(k \cdot \vec{u}) \cdot \vec{v} = kxx' + kyy' = k(xx' + yy') = k(\vec{u} \cdot \vec{v}) = \vec{u} \cdot (k \cdot \vec{v})$
- (3) trivial par définition du produit scalaire
- (4)  $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = x(x' + x'') + y(y' + y'') = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- (5) idem

### 8.7 Cosinus

Par définition (on prendra des angles aigus pour simplifier),  $\cos(\vec{v}', \vec{v}) = \frac{\|\vec{v}'\|}{\|\vec{v}\|}$ , et  $\vec{v}' = \|\vec{v}'\| \cdot \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$  d'où

$\vec{v}' = \cos(\vec{v}', \vec{v}) \cdot \|\vec{v}'\| \cdot \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$ . Comme  $\vec{u} \cdot \vec{v}' = \vec{u} \cdot \vec{v}$ , on a  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}'\| \cdot \cos(\vec{v}', \vec{v}) = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}'\| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{u}')$

